

Föreläsning 8

(1)

Matriser: $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ -1 & 0 & 7 \\ 0 & -2 & -2 \end{pmatrix}$ 3x3-matris

Matriser kan adderas, mult. med tal och multiplieras med varandra.

Ex:
$$\begin{cases} x_1 - x_2 + 2x_3 = 4 \\ -x_1 + 7x_3 = -2 \\ -2x_2 - 2x_3 = 8 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ -1 & 0 & 7 \\ 0 & -2 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -2 \\ 8 \end{pmatrix}$$



Anm: För matriser gäller (i allmänhet) $AB \neq BA$

Transponat:

$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 & 2 \\ 1 & 3 & 6 & 5 \end{pmatrix} \Rightarrow A^T = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 3 \\ 4 & 6 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$

$B = \begin{pmatrix} 7 & 8 & 0 \\ 3 & 2 & 6 \\ -1 & 4 & -7 \end{pmatrix} \Rightarrow B^T = \begin{pmatrix} 7 & 3 & -1 \\ 8 & 2 & 4 \\ 0 & 6 & -7 \end{pmatrix}$
"spegling i diagonalen"

Def: Om $A=A^T$ sägs A vara symmetrisk.

Anm: Ett krav är att A är kvadratisk, dvs. av typ $n \times n$.

alternativt,

(II) $AX=Y \Leftrightarrow x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 2 \\ 7 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -2 \\ 8 \end{pmatrix}$ (3)

alternativt,

(III) $AX=Y \Leftrightarrow x_1(1, -1, 0) + x_2(-1, 0, -2) + x_3(2, 7, -2) = (4, -2, 8)$

Anm: Vektorena $(1, -1, 0)$, $(-1, 0, -2)$, $(2, 7, -2)$ kallas kolonnektorer till A.

Sats (Variant av satsen)

För en kvadratisk matris är följande villkor ekvivalenta:

- a) kolonnektorena bildar en bas
- b) ekv. systemet $AX=0$ har endast lösningen $X=0$
- c) ekv. systemet $AX=Y$ lösbart för alla Y

OBS! Nollmatrisen $O = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$

Ex: Hur många lösningar har ekv. systemet

$$\begin{cases} x_1 - 4x_2 = 0 \\ -3x_1 + 12x_2 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & -4 \\ -3 & 12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
 (2)

Homogent ekv. system (noll i högerledet), så den har minst lösningen $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$. Kolonnektorena

Ex: $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow A^T = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ (2)

A symmetrisk.

Sats: (i) $(A^T)^T = A$

(ii) $(A+B)^T = A^T + B^T$

(iii) $(AB)^T = B^T A^T$ (OBS! ordningen)

Bewis: (i),(ii) följer ur definitionen.

(iii): element på plats (j,k) i $(AB)^T =$
= element på plats (k,j) i $AB =$
= (rad k i A) \cdot (kolonn j i B).

Samtidigt, element på plats (j,k) i $B^T A^T =$
= (rad j i B^T) \cdot (kolonn k i A^T) =
= (kolonn j i B) \cdot (rad k i A)

Elementen i $(AB)^T$ och $B^T A^T$ är samma! $\Rightarrow (AB)^T = B^T A^T$

Koppling linj. ekv. system \leftrightarrow matriseluation (igen):

Ex: $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ -1 & 0 & 7 \\ 0 & -2 & -2 \end{pmatrix}$, $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$, $Y = \begin{pmatrix} 4 \\ -2 \\ 8 \end{pmatrix}$

(I) $AX=Y \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 - x_2 + 2x_3 = 4 \\ -x_1 + 7x_3 = -2 \\ -2x_2 - 2x_3 = 8 \end{cases}$

$(1, -3)$ och $(-4, 12)$ är parallella \Rightarrow ej bas för plan (4)

Bassatsen
 \Rightarrow systemet har fler lösningar. Svar: ∞ många.

Invers matris

Ex: Lös ekvationssystemet (matriseluationen)

$AX=Y \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 + 2x_2 = y_1 \\ 3x_1 + 4x_2 = y_2 \end{cases}$ (2)

$\Leftrightarrow \begin{cases} x_1 + 2x_2 = y_1 \\ x_1 = -2y_1 + y_2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = -2y_1 + y_2 \\ x_2 = \frac{3}{2}y_1 - \frac{1}{2}y_2 \end{cases}$

$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ \frac{3}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \Leftrightarrow X = BY$
B

Intressant koppling! $AX=Y \Leftrightarrow X=BY$

Matrisen B ger lösningen till ekv. systemet.

Jämförelse: Ekv. $12x=y \Leftrightarrow x = \frac{1}{12}y$

OBS! $\frac{1}{12} \cdot 12 = 1$

För matriser vill vi försöka hitta matris B så att

$AX=Y \Leftrightarrow \underbrace{BAX}_{I} = BY \Leftrightarrow X=BY$
"1"

Vad motsvarar en "etta" för matriser? (5)

Def: Vi definierar enhetsmatrisen I som den kvadratiske matris som har 1:or på diagonalen och noll överallt annars, t.ex i fallet 3×3

$$I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Egenskap: $I \cdot A = A$ och $B \cdot I = B$ för alla A, B (kolla!)

Def (invers): Vi säger att $n \times n$ -matrisen A är inverterbar om det finns en matris A^{-1} så att

$$A^{-1}A = AA^{-1} = I. A^{-1} \text{ kallas då } \underline{\text{inversen}} \text{ till } A$$

Ex: $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \Rightarrow A^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 3/2 & -1/2 \end{pmatrix}$

koll: $\begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 3/2 & -1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ ok!

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 3/2 & -1/2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ ok!}$$

Ann 1: Om A inv. bar så finns bara en invers A^{-1} .

Ann 2: Kollan ovan räcker att utföra "öt ene kallet".

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2/7 & 1/7 \\ -1/7 & 3/7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}, \text{ vilket ger } A^{-1} = \begin{pmatrix} 2/7 & 1/7 \\ -1/7 & 3/7 \end{pmatrix} \text{ (7)}$$

← lösbar för alla Y

Ex: $A = \begin{pmatrix} 1 & -4 \\ -3 & 12 \end{pmatrix}. AX = Y \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & -4 \\ -3 & 12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x_1 - 4x_2 = y_1 \\ -3x_1 + 12x_2 = y_2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 - 4x_2 = y_1 \\ 0 = 3y_1 + y_2 \end{cases}$$

↑
ej lösbar för alla y

En invers till en kvadratisk matris A existerar alltså precis då $AX = Y$ lösbar för alla Y .

Det är precis villkor c) i basatsen!

Sats: A, B inv. bara \Rightarrow

$$(i) (A^{-1})^{-1} = A \quad (ii) (A^T)^{-1} = (A^{-1})^T \quad (iii) (AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$$

Bevis: (i): ok!

$$(ii): \begin{cases} (A^{-1})^T \cdot A^T = (A \cdot A^{-1})^T = I^T = I \\ A^T \cdot (A^{-1})^T = (A^{-1} \cdot A)^T = I^T = I \end{cases}$$

$$(iii): \begin{cases} (B^{-1}A^{-1})AB = B^{-1}(A^{-1}A)B = B^{-1}IB = B^{-1}B = I \\ AB(B^{-1}A^{-1}) = A(BB^{-1})A^{-1} = AIA^{-1} = AA^{-1} = I \end{cases}$$

Fråga: Kan man alltid bestämma en invers?
När? Hur?

Beräkning av invers (har vi redan sett i tidigare exempel).

$$AX = Y \Leftrightarrow X = A^{-1}Y$$

↑ om A^{-1} existerar

Ex: $A = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}. \text{ Ställ upp } AX = Y \Leftrightarrow$

$$\begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 3x_1 - x_2 = y_1 \\ x_1 + 2x_2 = y_2 \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\begin{cases} 3x_1 - x_2 = y_1 \\ 7x_1 = 2y_1 + y_2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = \frac{2}{7}y_1 + \frac{1}{7}y_2 \\ x_2 = -\frac{1}{7}y_1 + \frac{3}{7}y_2 \end{cases}$$